26 ビリアル限界コイルを用いた小型核融合装置における

垂直磁場によるプラズマ位置制御

垂直磁場によるプラズマ位置制御の原理

トカマク放電によって作られるプラズマリン グには、大半径方向に3つの力が作用する。プ ラズマの圧力による力 Fp、トロイダル磁場の張 力による力 Fm、そして大半径方向内側と外側 との間に生じるプラズマ電流が作るポロイダル 磁場の圧力差による力(フープ力) Fh、の3つ である。

これらの力の総和は、プラズマリングを大半 径方向外側へ広げる方向に働くため、リングに 外部から垂直磁場を加え、図1のようにローレ ンツ力によってリングの位置的な平衡をとる。



プラズマリングの大半径方向の平衡に必要な外 部垂直磁場は、

 $B_{V}(R) = -\frac{\mu_{0}I_{p}}{4\pi R} (\ln \frac{8R}{a} + \frac{l_{i}}{2} - \frac{3}{2} + \beta_{p})$...(1) で与えられる。 /iは、プラズマの内部インダク タンス、 β_{p} はポロイダルベータである。

ビリアル限界コイルを用いた小型核融合装置

ビリアル限界コイル(VLC)とは、嶋田・飯 尾研究室にて開発されたコイルである。巻線軌 道の工夫により、通電時のコイルにかかる応力 を各方向に平準化しており、コイル内の最大応 力が最小となるため、コイル支持材量の低減を 図ることができるコイルである。図2の青線が VLC 一極のコイル軌道である。

表1に諸元を示す「等々力2号」は、このビ

飯尾研究室 03m19081 上原 壮一郎

リアル限界コイル8極を主コイルとして用いた 小型トカマク装置であり、本研究以前に、プラ ズマ着火とそのプラズマ特性の再現性について の実証が行われた。

プラズマ位置制御に用いる垂直磁場コイル (VFC)は図3に示す位置に設置されており、 VLCとの相互インダクタンスは1.5 μH(結合度 7.1x10⁻²)と十分小さい。



<u>図2 VLCコイル軌道の模式図</u>



図3 装置断面と各コイルの位置

<u>表1 装置諸元</u>

VLC 大半径:0.30 m VLC 小半径:0.14 m VLC インダクタンス:320 μH 真空容器大半径:0.30 m 真空容器小半径:0.08 m VFC インダクタンス:105 μH

背景および目的

本研究以前に行われた垂直磁場印加実験においては、垂直磁場コイル用電源として、LC 放電

回路が用いられた。

しかし、この回路構成では、垂直磁場コイル に流す電流値を能動的に制御することができず、 本装置のプラズマ電流の時間変化に対し、適切 な垂直磁場を印加できない。そのため、プラズ マリングが大半径方向の平衡を保ち続けられず、 周回電圧の減衰にくらべ、プラズマ電流の減衰 が早い。

また、もうひとつの背景として、プラズマ電 流の立上げ時における真空容器の渦電流による 不整磁場の問題がある。この不整磁場は、プラ ズマ電流の立上げを妨げ、着火特性に悪影響を 及ぼすが、垂直磁場コイルに通常使用の向きと 逆向きの電流を流すことにより、この不整磁場 を軽減できることが確認されている。

以上の2つの問題を解決することにより、プ ラズマ電流値の増大、プラズマ立上げ特性の改 善、およびプラズマ持続時間の延長を図ること が、本研究の目的である。

新たな垂直磁場コイル電源の導入

背景として述べた2つの問題を解決するため に必要な垂直磁場コイル電流波形を概算した。 この目標電流波形は、不整磁場打消しを目的と した負の電流値の区間(図4[1])と、プラズ マリングの大半径方向の平衡を保つことを目的 とした、プラズマ電流波形に比例した電流値の 区間(図4[2])の組み合わせから成る。垂直 磁場コイルの目標電流波形を実現するためには、 両方向に任意の波形の電流を出力できる電源の 導入が必要であり、これを製作した。



垂直磁場コイル電源

製作した電源は、IGBT (Insulated Gate Bipolar Transistor)を用いたインバータ方式を採用した。 図5に示すように4つの IGBT のスイッチング を組み合わせることにより、表2に示す4種類 のモードで電流を流すことができ、モードの組 み合わせにより、両方向に任意波形の電流を流 すことができる。



図5 垂直磁場コイル用電源 回路構成

	s1	s2	s3	s4
プラス方向電圧印加モード	on	off	off	on
プラス方向還流モード	on	off	off	off
マイナス方向電圧印加モード	off	on	on	off
マイナス方向還流モード	off	on	off	off

<u>表2</u> 電源の4つのモード

IGBT のスイッチングのためのゲート信号の 制御は、以下のように行う。

- PC上で目標電流波形と三角波を比較
 し、ゲート用パルス信号を生成する。
- 2. 生成した信号の出力のためのプログラ ムをマイコンに書き込む。
- マイコンを作動させ出力されたゲート 信号をゲート駆動回路で絶縁・増幅し、 IGBTのゲートに入力する。

製作した電源を本装置の垂直磁場コイル(105 μH)に使用し、図6に示すように目標電流波形 を模擬した電流波形を実現した。



垂直磁場印加実験

等々力2号のトカマク放電によるプラズマリングに垂直磁場を印加する実験をおこなった。 電源と計測の概略図を図7に示す。

本装置では、VLC の励磁に 2 つのイグナイト ロンを、時間差をつけてONすることによりコ ンデンサバンクを 2 段階に放電する方式を採用 している。プラズマの着火はこの2段目の放電 時であり、この時刻に合わせて垂直磁場コイル に電流を流し、垂直磁場を印加する。

プラズマの大半径方向の平衡をとる手順は、 以下のサイクルを繰り返すことにより行う。

- 1.放電条件を固定して(コンデンサバンク 5 kV 充電 / 燃料水素圧力 0.030 Pa) プ ラズマを生成し、垂直磁場を印加する。
- 2.プラズマ光分布、プラズマ電流等の計測 結果を評価する。
- 3.VFC 電流波形を調整する。



発光分布検出器

発光分布検出器は、真空容器内のプラズマ光 を、スリットを通してポート内に設置されたフ ォトダイオードアレイで受光することにより、 プラズマの光強度の空間分布を得る検出器であ る。図8に示す位置に取り付けられ、大半径方 向、垂直方向の分布を検出できる。大半径方向 は、8個のフォトダイオードによる検出となり、 各チャンネルの信号をある時間断面で整理する ことにより、図9のようにプラズマ光強度の空 間分布が得られる。





実験結果

VFC コンデンサ電圧 230 V (VFC 電流ピーク 値 390 A にて、プラズマリングの大半径方向の 位置的平衡をとることができた。その際の計測 結果を図10および図11に示す。



また、このときの放電波形を図12に示す。 時間は1段目放電開始の時刻を0msとしたもので、2段目放電開始は1.8msである。

プラズマリングの大半径方向の平衡がとれた 際のプラズマ電流値は垂直磁場の印加が無い場 合に比べて約40%増大し、旧電源による垂直磁 場印加の場合と比べても約17%増大した。プラ ズマ持続時間は、約13%延長された。





大半径方向の平衡に関する考察

平衡がとれた実験のプラズマ電流ピーク値は 約7kAである。7kAの電流が流れるプラズマリ ングの大半径方向の平衡を保つために必要な外 部からの垂直磁場を(1)式から求めると、65 G となる。(人は1、)」は0.2として計算した。)

一方、平衡がとれた実験の VFC 電流は、プラ ズマ電流がピークの時間には、390 A 流れてお り、この VFC 電流から真空容器中心における垂 直磁場を計算したところ 46 G となった。

つまり、(1)式から予想される平衡に必要な 垂直磁場よりも少ない垂直磁場の印加でプラズ マリングの平衡を保ったことになる。

これは、本装置のステンレス製の真空容器に よるシェル効果(導体壁効果)が、プラズマの 変位の抑制に寄与しているためと考えられる。

プラズマ持続時間に関する考察

プラズマ持続時間は、本研究により、約100 µs 延長された。その延長は、ほぼプラズマ電流の 立ち上がり改善に起因する。本装置では、2段 階の放電方式を採用し、その2段目の放電時に 発生する周回電圧を利用してプラズマ電流を立 ち上げる。しかし、本研究以前は着火特性の悪 さから、2段目放電回路をONした際に生じる 高い周回電圧ではプラズマが立ち上がらず、そ の直後に起こる1段目イグナイトロン切断によ る高い周回電圧をきっかけにプラズマ電流が立 ち上がっていた。本研究の垂直磁場印加実験時 には、新たに製作した VFC 用電源により、プラ ズマ電流立上げ時の不整磁場を軽減できたこと から、プラズマ電流が2段目放電による高い周 回電圧をきっかけに立ち上がるようになった (図13)。そのため、プラズマ電流の立ち上が る時刻が飛躍的に早まり、プラズマ持続時間の 延長につながった。



図13 周回電圧とプラズマ電流の立ち上げ

結論

両方向に任意の波形の電流を流すことが可能 な、垂直磁場コイル用電源を製作した。この電 源を用いた垂直磁場印加実験により、VLCを用 いた小型トカマク装置のプラズマ電流値を増大 させた。

また、プラズマ立ち上げ時の不整磁場を軽減 し、プラズマ着火特性の向上、プラズマ持続時 間の延長を実現した。

今後の課題

より高精度なプラズマ位置制御を実現するた めには、プラズマ位置、プラズマ電流値等をリ アルタイムにフィードバックする制御方式の導 入が必要である。

また、VLC 励磁用電源回路にも能動的な制御 性を付加することが、さらなるプラズマ持続時 間の延長等、本装置の性能の向上に必要である。